

СРАВНИТЕЛЬНЫЙ АНАЛИЗ РЕШАЮЩИХ СТАТИСТИК В ЗАДАЧЕ ОБНАРУЖЕНИЯ ПРОСТРАНСТВЕННЫХ СИГНАЛОВ В СЛУЧАЕ КОРОТКИХ ВЫБОРОК

Болховская О.В., Мальцев А.А.

Нижегородский государственный университет им. Н.И. Лобачевского

В настоящей работе проводится сравнительный анализ нескольких алгоритмов обработки сигналов в антенной решетке, используемой для обнаружения многомерных гауссовских комплексных сигналов с априорно неизвестной пространственной ковариационной матрицей на фоне гауссовского шума. Все исследуемые решающие статистики получены на основе обобщенного отношения правдоподобия для выборок произвольного объема.

Рассмотрим p -элементную узкополосную приемную антенную решетку с произвольным расположением датчиков. Будем считать, что сигналы с элементов антенны образуют комплексный случайный p -мерный гауссовский вектор \mathbf{z} . Предполагается, что осуществляется N выборок выходного сигнала z_1, z_2, \dots, z_N , которые являются статистически независимыми, одинаково распределенными случайными векторами с нулевым средним значением и пространственной ковариационной матрицей Σ . Задача обнаружения узкополосного пространственно коррелированного сигнала антенной решеткой формулируется как классическая двухальтернативная задача:

Нулевая гипотеза (только шум), $H_0: \Sigma = \Sigma_0$,

Альтернативная гипотеза (сигнал плюс шум), $H_1: \Sigma \neq \Sigma_0$.

При этом введение характеристик шума происходит с помощью задания ковариационной матрицы Σ_0 . В зависимости от имеющейся априорной информации о шумовом фоне будем рассматривать три различных варианта нулевой гипотезы в порядке возрастания имеющейся априорной информации.

Пусть в первом случае мы не имеем никакой априорной информации о шуме, кроме условия независимости его отсчетов в различных элементах антенны. Ковариационная матрица Σ_0 такого шума будет иметь вид:

$$\mathbf{y}_{01} = \begin{pmatrix} \sigma^2 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \sigma^2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \sigma^2 \end{pmatrix} \quad (1)$$

и будет соответствовать гипотезе H_{01} . Если дополнительно к независимости шума в элементах антенны имеется априорная информация об его однородности (одинаковой мощности в разных элементах антенны

$\sigma_{ii}^2 = \sigma^2 = \text{const}$), то ковариационная матрица будет равна

$$\mathbf{y}_{02} = \sigma^2 \mathbf{I}. \quad (2)$$

Соответствующую нулевую гипотезу будем обозначать H_{02} . В случае, если дополнительно к этой информации известна еще и мощность шума σ^2 , ковариационная матрица шума будет единичной:

$$\mathbf{y}_{03} = \mathbf{I}. \quad (3)$$

Соответствующую нулевую гипотезу будем обозначать H_{03} .

Обобщенное отношение правдоподобия для сформулированной выше двухальтернативной задачи можно записать в виде

$$\Lambda = \frac{\max_{\Sigma \in \omega} L(\mathbf{0}, \mathbf{Y})}{\max_{\Sigma \in \Omega} L(\mathbf{0}, \mathbf{Y})}, \quad (4)$$

$$\text{где } L(\mathbf{0}, \mathbf{Y}) = \frac{1}{|\mathbf{Y}|^N \pi^{pN}} e^{-\sum_{\alpha=1}^N \mathbf{z}(\alpha)^* \mathbf{y}^{-1} \mathbf{z}(\alpha)} \quad - \text{ функция правдоподобия для комплексного}$$

гауссовского распределения, ω - подобласть, соответствующая нулевой гипотезе H_0 в полном пространстве параметров Ω , $|\cdot|$ - детерминант матрицы, а знак * означает эрмитовское сопряжение.

Для каждой из этих гипотез на основе обобщенного отношения правдоподобия в работах [3], [4] было получено явное выражение для решающей статистики

$$\Lambda_1 = \frac{|A|^N}{\prod_{i=1}^p a_{ii}^{pN}}, \quad \Lambda_2 = \frac{|A|^N}{\left(\frac{spA}{p}\right)^{pN}}, \quad \Lambda_3 = \left(\frac{e}{N}\right)^{pN} |A|^N e^{-\frac{spA}{N}} \quad (5)$$

где A – матрица сумм квадратов и попарных отклонений величин от среднего значения.

Для полноты сравнения рассмотрим также решающую статистику, полученную на основе обобщенного отношения правдоподобия (4) в случае нулевой гипотезы(3), но при дополнительной априорной информации о полной пространственной когерентности принимаемого (ожидаемого) полезного сигнала [2]. Компоненты узкополосного пространственно-когерентного сигнала, принимаемые элементами антенной решетки, полностью коррелированы и различаются только амплитудой и фазой. Поэтому вектор полезного сигнала $S(t)$ в этом случае может быть записан в виде $S(t)=a(t)S$, Здесь $a(t)$ – комплексная амплитуда (гауссовский комплексный сигнал с нулевым средним и мощностью ν), а вектор-фазор S определяет сдвиг фаз и распределение амплитуд между сигналами, принимаемыми элементами антенной решетки. Без ограничения общности будем считать, что вектор S подчиняется следующей нормировке: $S^*S=p$, где p – число элементов антенной решетки. При такой нормировке ν имеет смысл усредненной мощности внешнего сигнала по элементам антенны (каждый элемент в среднем принимает мощность ν). В этом случае корреляционная матрица вектора z , состоящего из аддитивной смеси сигнала $S(t)$ и гауссовского шума единичной мощности, записывается в следующем виде: $Y = E + \nu SS^*$. Как показано в [2], для обнаружения когерентного сигнала с неизвестным волновым фронтом оптимальным решением является сравнение с некоторым порогом максимального собственного числа λ_1 выборочной ковариационной матрицы \mathcal{V} .

Для определения пороговых значений первых трех решающих статистик их плотности вероятностей раскладываются в ряд по ортогональным полиномам Якоби [3], [4], а задача нахождения пороговых значений для так называемого «max- λ теста» была решена в работе [2].

Помехоустойчивость систем обнаружения, работающих на основе полученных статистик $V_1 - V_4$ была исследована путем численного моделирования. В соответствии с рассматриваемыми нулевыми гипотезами H_{01} и H_{02} собственный шум моделировался в первом случае как неоднородный, с разными мощностями в антенных элементах и ковариационной матрицей (1) и, во втором случае, как однородный, с одинаковой мощностью в антенных элементах и ковариационной матрицей (2). Средняя по всем элементам антенны мощность неоднородного шума совпадала с мощностью однородного шума в одном элементе.

Рассматривались две модели полезного сигнала. В первой модели полезный сигнал был пространственно-когерентным (плоская волна). Во второй модели сигнал задавался частично-когерентным. В качестве такого частично-когерентного сигнала бралась плоская волна с флуктуирующим волновым фронтом. Предполагалось, что закон изменения угла падения волны представляет собой нормальный случайный процесс с независимыми приращениями $\Theta[n+1] = \Theta[n](1-b) + q\xi[n]$, где $\xi[n]$ – белый гауссовский шум с нулевым средним и единичной дисперсией, q – коэффициент, определяющий полную мощность порождающего шума, а b – коэффициент, определяющий скорость спада корреляции. Моделировалась 5-элементная линейная эквидистантная антенная решетка с расстоянием между соседними элементами, равным половине длины волны. В проведенном моделировании коэффициенты b и q были подобраны таким образом, чтобы стандартное отклонение угла прихода полезного сигнала составляло $\sigma_\Theta \approx 13^\circ$. Время корреляции угла прихода τ_Θ бралось равным $\tau_\Theta \approx 0.1T$, где T – время взятия всей выборки объема $N=15$. Такой подбор параметров сигнала обеспечивал его существенную пространственную некогерентность на апертуре приемной антенной решетки.

Было проведено сравнение эффективности использования всех четырех рассмотренных выше статистик V_1, V_2, V_3, V_4 для обнаружения полезного сигнала. По заданной вероятности ложной тревоги рассчитывались пороговые значения для используемых статистик и строились кривые обнаружения (вероятности правильного обнаружения) в зависимости от отношения полезного сигнала к мощности шума (в одном антенном элементе). На основании проведенных исследований можно сделать следующие рекомендации по применению рассмотренных выше решающих статистик:

1. Можно рекомендовать использовать статистику V_4 («max- λ тест») для обнаружения полностью пространственно-когерентных и частично-когерентных сигналов с флуктуирующим волновым фронтом на фоне пространственно-однородного аддитивного шума.

2. Для обнаружения пространственно-когерентных и частично-когерентных сигналов на фоне средне- и сильнонеоднородных шумов следует использовать статистику V_1 . Расчет пороговых значений для этой статистики может быть проведен аналитически на основе предложенного в работах [3],[4] метода.

Работа выполнена при поддержке грантов РФФИ №03-02-17141, НШ-1729.2003.2, NATO PST.CLG 977419.

Литература:

1. Б.Р. Левин «Теоретические основы статистической радиотехники». М.: Советское радио, 1974.
 2. Родюшкин К.В. Диссертация на соискание ученой степени кандидата наук. Нижний Новгород, 2001.
 3. Болховская О.В., Мальцев А.А. Определение пороговых значений обобщенного отношения правдоподобия в задаче обнаружения пространственных частично-когерентных сигналов в случае коротких выборок. Изв. ВУЗов. Радиофизика, т. XLV № 12.
 4. O.V. Bolkhovskaya, A.A. Maltsev, L. Lo Presti, F.Sellone «Approximation of distribution function of a generalized likelihood ratio for the detection of spatially coherent signals», International Conference on Electromagnetics in Advanced Applications (ICEAA 01), September 2001, Torino, Italy, pp.655-658.
-
- ◆